

- Bevezetés speciális relativitás elméletbe
  - Inerciarendszerek, Áttérés egyikinercia rendszerről másik inerciarendszerre
  - Lorenz transzformáció és néhány következménye

# Modern Fizika Mérnököknek

- Bevezetés a kvantummechanikába
  - A kvantummechanika kísérleti előzményei
  - Hullámmechanika: Schrödinger-egyenlet, hullámfüggvény. Kontinuitási egyenlet
  - A Schrödinger-egyenlet megoldásai egyszerű rendszerek esetében, Valószínűségi áramsűrűség, Rövid összefoglaló a differenciál operátorokról, Lineáris operátorok
  - Egydimenziós szórásprobléma, alag]teffektus
  - Lineáris operátorok, impulzus, hely, Hamilton operátor, felcserélési relációk. Harmonikus oszcillátor, léptető operátorok
  - Méréselmélet. Ehrenfest tételek. A mérések szórása és határozatlansági relációk.
  - Az atomfizika alapjai
  - Az elektron spin, a periódusos rendszer felépítése

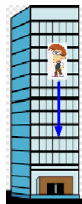
# Inercia rendszer

## Definíció:

Inerciarendszerben egy magára hagyott test nyugalomban van, vagy egyenesvonalú, egyenletes mozgást végez. (Newton 1. axiómája)

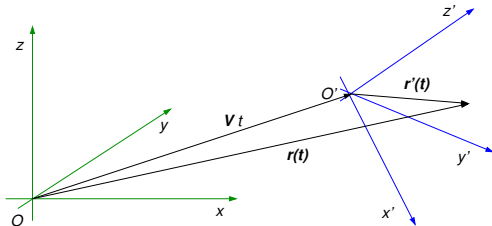
Inerciarendszerben érvényesek a Newton axiómák. Gyorsuló koordinátarendszerben tehetetlenségi erőket kell bevezetnünk, hogy érvényes legyen Newton második törvénye:  $\mathbf{F} = m\mathbf{a}$

**Kérdés:** Kiugrunk az ablakon. Esés közben úgy tűnik, mintha inerciarendszerben lennénk! Mi a helyzet egy föld körül keringő űrhajóban?



## Áttérés egyik inerciarendszerről egy másik inerciarendszerre

Miben különbözik két inerciarendszer? Két inerciarendszer egymáshoz képest csak egyenesvonalú, egyenletes mozgást végezhet!



$$r'(t) = r(t) - Vt, \quad t' = t$$

Galilei transzformáció

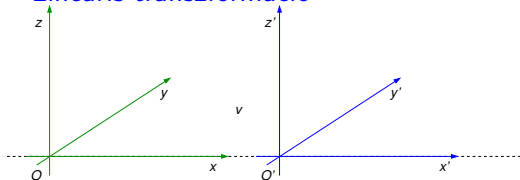
## Áttérés egyik inerciarendszerről egy másik inerciarendszerre általánosan

A transzformáció tulajdonságai:

- Lineáris
- Két transzformációt elvégezve egy harmadik inercia transzformációt kapunk
- Létezik egység transzformáció
- Ha létezik egy  $K \rightarrow K'$  transzformáció, akkor létezni kell egy  $K' \rightarrow K$  transzformációnak is.

(Az inercia rendszereket egymásba vivő transzformáció csoportot alkot.)

## Lineáris transzformáció



A tengelyek párhuzamosak.  $K'$   $v$  sebességgel mozog  $K$ -hoz képest az  $x$  tengely mentén.

$$\begin{aligned}x' &= \alpha x + \beta t, \\y' &= y,\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}t' &= \delta x + \gamma t \\z' &= z\end{aligned}$$

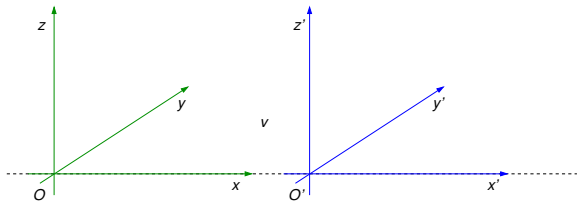
Mátrix formában:

$$\begin{pmatrix} t' \\ x' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \gamma & \delta \\ \beta & \alpha \end{pmatrix} \begin{pmatrix} t \\ x \end{pmatrix}$$

Mit tudnk mondani az  $\alpha$ ,  $\beta$ ,  $\gamma$ ,  $\delta$  paramétereikről?

**Egység művelet** Az  $\alpha, \beta, \gamma, \delta$  paraméterek csak  $v$ -től függenek. Ha  $v = 0$  akkor  $K$  és  $K'$  rendszerek megegyeznek. A transzformáció mátrixa egységmátrix:

$$\alpha(0) = 1, \beta(0) = 0, \gamma = 1, \delta = 0$$



$Q$  mozgása

$Q'$  mozgása

$$\begin{pmatrix} t' \\ -vt' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \gamma & \delta \\ \beta & \alpha \end{pmatrix} \begin{pmatrix} t \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} t' \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \gamma & \delta \\ \beta & \alpha \end{pmatrix} \begin{pmatrix} t \\ vt \end{pmatrix}$$

$$t' = \gamma t, \quad -vt' = \beta t, \quad -v\gamma = \beta$$

$$0 = \beta t + \alpha vt, \quad -v\alpha = \beta$$

$$\alpha = \gamma$$

## Inverz

Az origók mozgásából kapott feltételek után csak két paraméter maradt a transzformációban  $\gamma$ ,  $\delta$ , amelyek  $v$  függvényei:

$$\begin{pmatrix} t' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \gamma & \delta \\ -v\gamma & \gamma \end{pmatrix} \begin{pmatrix} t \\ z \end{pmatrix}$$

Kétféleképpen állíthatjuk elő a transzformáció inverzét: invertáljuk a mátrixot, vagy a paraméterek argumentumát  $-v$ -re cseréljük:

**Emlékeztető:**  $2 \times 2$ -es mátrix inverze

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}^{-1} = \frac{1}{ad - bc} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$$



## Inverz

Az origók mozgásából kapott feltételek után csak két paraméter maradt a transzformációban  $\gamma$ ,  $\delta$ , amelyek  $v$  függvényei:

$$\begin{pmatrix} t' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \gamma & \delta \\ -v\gamma & \gamma \end{pmatrix} \begin{pmatrix} t \\ z \end{pmatrix}$$

Kétféleképpen állíthatjuk elő a transzformáció inverzét: invertáljuk a mátrixot, vagy a paraméterek argumentumát  $-v$ -re cseréljük:

$$\frac{1}{\gamma^2(v) + v\delta(v)\gamma(v)} \begin{pmatrix} \gamma(v) & -\delta(v) \\ v\gamma(v) & \gamma(v) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \gamma(-v) & \delta(-v) \\ v\gamma(-v) & \gamma(-v) \end{pmatrix}$$

### Következmények:

- A mátrix determinánsa egységnyi:  $\gamma^2 + v\delta\gamma = 1$
- $\gamma(v) = \gamma(-v)$  és  $\delta(v) = -\delta(-v)$ , vagyis  $\gamma$  páros,  $\delta$  pedig páratlan
- $\gamma(0) = 1$

Két transzformációt elvégezve egy harmadik inercia transzformációt kapunk

$$\begin{pmatrix} \gamma(v') & \delta(v') \\ -v'\gamma(v') & \gamma(v') \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \gamma(v) & \delta(v) \\ -v\gamma(v) & \gamma(v) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \gamma(v'') & \delta(v'') \\ -(v'')\gamma(v'') & \gamma(v'') \end{pmatrix}$$
$$\begin{pmatrix} \gamma(v')\gamma(v) - v\delta(v')\gamma(v) & \gamma(v')\delta(v) + \delta(v')\gamma(v) \\ -(v' + v)\gamma(v')\gamma(v) & -v'\gamma(v')\delta(v) + \gamma(v')\gamma(v) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \gamma(v'') & \delta(v'') \\ -(v'')\gamma(v'') & \gamma(v'') \end{pmatrix}$$

$$\gamma(v')\gamma(v) - v\delta(v')\gamma(v) = -v'\gamma(v')\delta(v) + \gamma(v')\gamma(v)$$

$$\frac{\delta(v)}{v\gamma(v)} = \frac{\delta(v')}{v'\gamma(v')} \quad \forall v, v'$$

Tehát:

$$\frac{\delta(v)}{v\gamma(v)} = \kappa \text{ állandó}$$

## A transzformáció mátrixa

Használjuk fel az eddig kapott eredményeket:

$$\frac{\delta(v)}{v\gamma(v)} = \kappa,$$

$$\gamma^2 + v\delta\gamma = 1$$

$$\gamma^2 + v^2\gamma^2\kappa = 1 \quad \Rightarrow \quad \gamma = \frac{1}{\sqrt{1 + v^2\kappa}}$$

Ahol  $\kappa$  egy tetszőleges állandó!

A transzformáció:

$$\begin{pmatrix} t' \\ x' \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{1 + \kappa v^2}} \begin{pmatrix} 1 & \kappa v \\ -v & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} t \\ x \end{pmatrix}$$

# Galilei transzformáció

Galilei transzformáció esetén az idő egyformán telik minden inerciarendszerben:  
 $t = t'$ .

$$\begin{pmatrix} t \\ x' \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{1 + \kappa v^2}} \begin{pmatrix} 1 & \kappa v \\ -v & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} t \\ x \end{pmatrix}$$

$$t = \frac{1}{\sqrt{1 + \kappa v^2}}(t + \kappa v x), \quad x' = \frac{1}{\sqrt{1 + \kappa v^2}}(x - vt)$$

Csak akkor teljesül, ha  $\kappa = 0$ . Tehát

Galilei transzformáció

$$t' = t,$$

$$x' = x - vt$$